

1. 2 維 Navier-Stokes 方程式及連續方程式的矩陣形式表示

應用邊界元素法依 2 維 Navier-Stokes 方程式解析波引起的海濱流，運動方程式及連續方程式分別如下。

$$\left. \begin{aligned} \text{Re} \left( \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) &= -g \text{Re} \frac{\partial H}{\partial x} + \left( \frac{\partial \sigma_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{xy}}{\partial y} \right) - \frac{R_x}{H} - \frac{\tau_x}{H} \\ \text{Re} \left( \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} \right) &= -g \text{Re} \frac{\partial H}{\partial y} + \left( \frac{\partial \sigma_{yx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{yy}}{\partial y} \right) - \frac{R_y}{H} - \frac{\tau_y}{H} \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0 \quad (2)$$

$$H = \zeta + h$$

Re 為 Reynolds 數， $R_x$ 、 $R_y$  為下示因波存在引起的過剩動量束。 $u$ 、 $v$  分別為  $x$ 、 $y$  方向的流速分量。 $H$  為各點水面運動， $h$  為該點靜水面深度， $\zeta$  為自由水面水深方向運動量。 $\tau_x$ 、 $\tau_y$  分別為  $x$ 、 $y$  方向的海底摩擦項。

$$R_x = \frac{\partial}{\partial x} (|u_w| u_w - |w_w| w_w) + \frac{\partial (u_w v_w)}{\partial y}$$

$$R_y = \frac{\partial}{\partial y} (|v_w| v_w - |w_w| w_w) + \frac{\partial (u_w v_w)}{\partial x}$$

$$\tau_x = \rho f_m u_b u \quad \tau_y = \rho f_m u_b v$$

$u_w$ 、 $w_w$  分別為  $x$ 、 $y$  方向的瞬間水粒子流速， $\rho$  為流體密度、 $f_m$  為摩擦係數、 $u_b$  為海底面水粒子流速。將(1)式中的  $H$  項  $y$  分解如下，當底床為定床且海岸坡度小時，可忽略  $\partial h / \partial x$ 、 $\partial h / \partial y$  項，此項係為將來考量動床而保留。

$$\left. \begin{aligned} \text{Re} \left( \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) &= -g \text{Re} \frac{\partial \zeta}{\partial x} + \left( \frac{\partial \sigma_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{xy}}{\partial y} \right) - \frac{1}{H} R_x - \frac{\tau_x}{H} - g \text{Re} \frac{\partial h}{\partial x} \\ \text{Re} \left( \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} \right) &= -g \text{Re} \frac{\partial \zeta}{\partial y} + \left( \frac{\partial \sigma_{yx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{yy}}{\partial y} \right) - \frac{1}{H} R_y - \frac{\tau_y}{H} - g \text{Re} \frac{\partial h}{\partial y} \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

$$\sigma_{xx} = 2 \frac{\partial u}{\partial x} \quad \sigma_{yy} = 2 \frac{\partial v}{\partial y} \quad \sigma_{xy} = \sigma_{yx} = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x}$$

將(3)式變形成如下

$$\begin{aligned}
& -\operatorname{Re} \left( \frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \left[ \Delta u + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} \right] - g \operatorname{Re} \frac{\partial \zeta}{\partial x} = \frac{1}{H} R_x + \frac{\tau_x}{H} + g \operatorname{Re} \frac{\partial h}{\partial x} \\
& -\operatorname{Re} \left( \frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} \right) + \left[ \Delta v + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} \right] - g \operatorname{Re} \frac{\partial \zeta}{\partial y} = \frac{1}{H} R_y + \frac{\tau_y}{H} + g \operatorname{Re} \frac{\partial h}{\partial y}
\end{aligned} \tag{4}$$

將(4)及(2)式以下列矩陣形式表示

$$\begin{bmatrix} -\operatorname{Re} D_t + \Delta + D_{11} & D_{12} & -g \operatorname{Re} D_1 \\ D_{21} & -\operatorname{Re} D_t + \Delta + D_{22} & -g \operatorname{Re} D_2 \\ D_1 & D_2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u \\ v \\ \zeta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} F_x + \operatorname{Re} C_x \\ F_y + \operatorname{Re} C_y \\ 0 \end{bmatrix} \tag{5}$$

$$F_x = \frac{1}{H} R_x + \frac{\tau_x}{H} + g \operatorname{Re} \frac{\partial h}{\partial x} \quad F_y = \frac{1}{H} R_y + \frac{\tau_y}{H} + g \operatorname{Re} \frac{\partial h}{\partial y}$$

$$C_x = u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} \quad C_y = u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$D_t = \frac{\partial}{\partial t} \quad D_1 = \frac{\partial}{\partial x} \quad D_2 = \frac{\partial}{\partial y}$$

$$D_{11} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} \quad D_{12} = \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \quad D_{21} = \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} \quad D_{22} = \frac{\partial^2}{\partial y^2}$$

## 2. 應用時間差分數值計算

為數值計算(5)式，對時間採用如下式表示前進差分。

$$[L_{\alpha\beta}] [X_\beta^{t+1}] = [K_\alpha^t] - \lambda [X_\alpha^t] [L_{\alpha\beta}] [X_\beta^{t+1}] = [K_\alpha^t] - \lambda [X_\alpha^t] \tag{6}$$

$$[L_{\alpha\beta}] = \begin{bmatrix} -\operatorname{Re} D_t + \Delta + D_{11} & D_{12} & -g \operatorname{Re} D_1 \\ D_{21} & -\operatorname{Re} D_t + \Delta + D_{22} & -g \operatorname{Re} D_2 \\ D_1 & D_2 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\lambda = \frac{R_e}{\Delta t}$$

$$[X_\beta^{t+1}] = [u^{t+1} \quad v^{t+1} \quad \zeta^{t+1}]^T$$

$$[X_\alpha^t] = [u^t \quad v^t \quad \zeta^t]^T$$

$$[K_\alpha^t] = [K_1^t \quad K_2^t \quad 0]^T$$

$$[K_1] = [F_x + R_e C_x] \quad [K_2] = [F_y + R_e C_y] \quad [K_3] = 0$$

### 3. 積分方程式

將(6)式乘以權重函數  $W_{\alpha\lambda}^*$  後，對空間作積分，得下列權殘表示。

$$\int_{\Omega} (L_{\alpha\beta} X_{\beta}^{t+1} - K_{\alpha}^t + \lambda X_{\alpha}^t) W_{\alpha\gamma}^* d\Omega = 0 \quad (7)$$

將上式對時間及空間，依 Gauss 發散定理作 2 次部分積分，得下列「逆定式化」式(inverse formation)。

$$\int_{\Omega} X_{\alpha}^{t+1} L_{\alpha\beta} W_{\beta\gamma}^* d\Omega = \int_{\Gamma} (u_i^{t+1} \Sigma_{i\gamma}^* - \sigma_i^{t+1} W_{i\gamma}^*) d\Gamma + \int_{\Omega} K_{\alpha}^t W_{\alpha\gamma}^* d\Omega - \int_{\Omega} \lambda X_{\alpha}^t W_{\alpha\gamma}^* d\Omega \quad (8)$$

$\hat{L}_{\alpha\beta}$  是如下所示  $L_{\alpha\beta}$  的伴隨矩陣(參考 Tosaka(4.24)式)。

$$[L_{\alpha\beta}] = \begin{bmatrix} -\lambda + \Delta + D_{11} & D_{12} & -D_1 \\ D_{21} & -\lambda + \Delta + D_{22} & -D_2 \\ -g \operatorname{Re} D_1 & -g \operatorname{Re} D_2 & 0 \end{bmatrix}$$

$\Sigma_{i\gamma}^*$  是對應剪應力  $\sigma_i$ ，依基本解張量以下式表示

$$\Sigma_{i\gamma}^* = (-W_{3\gamma}^* \delta_{ij} + W_{i\gamma,j}^* + W_{j\gamma,i}^*) n_j \quad (10)$$

權重函數  $W_{\beta\gamma}^*$  作為微分演算子  $L_{\alpha\beta}$  的伴隨矩陣  $L_{\alpha\beta}$  的基本解張量，必要滿足下式

$$L_{\alpha\beta} W_{\beta\gamma}^* = \delta_{\alpha\gamma} \delta(X - y) \quad (11)$$

將上式式代入(8)式，得  $X_{\gamma}(y)$  的積分方程式如下

$$\begin{aligned} X_{\gamma}^{t+1}(y) = & \int_{\Gamma} u_i^{t+1}(x) \Sigma_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma - \int_{\Gamma} \sigma_i^{t+1} W_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma \\ & + \int_{\Omega} K_{\alpha}^t W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega - \int_{\Omega} \lambda X_{\alpha}^t(x, y) W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega \end{aligned} \quad (12)$$

$\gamma=1, 2$  表示流速分量  $u_1$  及  $u_2$ ， $\gamma=3$  表示水位變動  $\zeta$  的積分方程式。對流速分

量  $u_1$  及  $u_2$ ，是對源點  $y$  在邊界上時成立的積分方程式，考量基本解張量的空間函數特異性，可以下式表示

$$\begin{aligned} \frac{\theta(y)}{2\pi} X_\gamma^{t+1}(y) &= \int_\Gamma u_i^{t+1}(x) \Sigma_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma - \int_\Gamma \sigma_i^{t+1} W_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma \\ &+ \int_\Omega K_\alpha^t W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega - \int_\Omega \lambda X_\alpha^t(x, y) W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega \end{aligned} \quad (13)$$

對平滑邊界上式可簡化成

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} X_\gamma^{t+1}(y) &= \int_\Gamma u_i^{t+1}(x) \Sigma_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma - \int_\Gamma \sigma_i^{t+1} W_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma \\ &+ \int_\Omega K_\alpha^t W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega - \int_\Omega \lambda X_\alpha^t(x, y) W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega \end{aligned} \quad (14)$$

#### 4. 基本解張量 $W_{\alpha\beta}^*$

基本解張量  $W_{\alpha\beta}^*$  可利用伴隨矩陣  $L_{\alpha\beta}$  的餘因子矩陣  $M_{\alpha\beta}$  加以計算， $W_{\alpha\beta}^*$  可依無向量函數  $\phi^*$  以下列「勢」形式表示

$$W_{\alpha\beta}^* = M_{\alpha\beta} \phi^* \quad (15)$$

依(9)式得

$$[M_{\alpha\beta}] = \text{Re}[\widehat{M}_{\alpha\beta}] \quad (16)$$

$$[\widehat{M}_{\alpha\beta}] = \begin{bmatrix} D_{22} & -D_{12} & -\frac{1}{g \text{Re}} D_1 (-\lambda + \Delta) \\ -D_{21} & D_{11} & -\frac{1}{g \text{Re}} D_2 (-\lambda + \Delta) \\ -D_1 (-\lambda + \Delta) & -D_2 (-\lambda + \Delta) & \frac{1}{g \text{Re}} (-\lambda + \Delta) (-\lambda + 2\Delta) \end{bmatrix} \quad (17)$$

將(15)式代入(11)式，並考量與伴隨矩陣  $L_{\alpha\beta}$  的行列式  $L$  間，有下列關係

$$L_{\alpha\beta} W_{\beta\gamma}^* = \delta_{\alpha\gamma} \delta(x - y) \quad (18)$$

因

$$L = \text{Re}(-\lambda + \Delta) \Delta \quad (19)$$

得

$$L\phi^* = \text{Re}(-\lambda + \Delta) \Delta\phi^* = \delta(x - y) \quad (20)$$

得

$$\phi^*(x, y) = \frac{1}{\lambda} \left[ \frac{1}{2\pi} \ln\left(\frac{1}{r}\right) - \frac{i}{4} H_0^{(1)}(i\sqrt{\lambda} r) \right] \quad (21)$$

基本解張量各分量如下

$$W_{ij}^* = (\Delta\delta_{ij} - D_i D_j)\phi^* \quad (i, j=1, 2)$$

$$W_{i3}^* = \frac{1}{g \text{Re}} D_i(-\lambda + \Delta)\phi^* \quad (i=1, 2)$$

$$W_{3j}^* = -D_j(-\lambda + \Delta)\phi^* \quad (j=1, 2)$$

$$W_{33}^* = \frac{1}{g \text{Re}} (-\lambda + \Delta)(-\lambda + 2\Delta)\phi^*$$

## 5. 數值模擬程序

配合數值波-流-砂場模式，模式設置程序如下：

### (1) 建立邊界及內部領域網格節點及網格元素

應用 Delaunay 三角分割建置 3 維海域各邊界網格元素建立：

#### ① 邊界節點

#### ② 內部領域網格

本法採用四邊形元素，取得訊資包含：

- i. 網格元素編號及座標
- ii. 各元素頂點(節點)編號及座標
- iii. 各元素相鄰元素數及編號

### (2) 積分方程式離散化

積分方程式(14)式是空間函數，離散化是，將邊界 $\Gamma$ 以 $N$ 個微小線分 $S_j$ 加以離散，內部領域 $\Omega$ 則是以 $M$ 個微小面分 $A_j$ 加以離散，本篇配合波場採用線性元素。邊界 $\Gamma$ 分成海上的假想邊界線 $\Gamma_s$ 及陸地的港池邊界線 $\Gamma_L$ 等 2 部分，各有 $N_s$ 及 $N_L$ 個線分( $N=N_s+N_L$ )。將積分方程式(14)式離散，以下列和分方程式表示。

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} X_\gamma^{t+1}(y) &= \sum_{j=1}^N \int_{S_j} u_i^{t+1}(x) \Sigma_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma - \sum_{j=1}^N \int_{S_j} \sigma_i^{t+1} W_{i\gamma}^*(x, y) d\Gamma \\
&+ \sum_{m=1}^M \int_{A_m} K_\alpha^t W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega - \sum_{m=1}^M \int_{A_m} \lambda X_\alpha^t(x, y) W_{\alpha\gamma}^*(x, y) d\Omega
\end{aligned} \tag{22}$$